

## GEOMETRIA AFFINE

Def. Si dice RIFERIMENTO AFFINE di  $A_m(\mathbb{R})$  una coppia  $[O; B]$  dove

- $O$  è un punto fisso (origine)
- $B = (e_1, e_2, \dots, e_m)$
- $B$  è una base di  $V_m(\mathbb{R})$

Le funzione  $\phi: A \rightarrow \mathbb{R}^m$

$$P \rightarrow (x_1, x_2, \dots, x_m)$$

$$\begin{aligned} r &= \overrightarrow{OP} \\ &= x_1 e_1 + x_2 e_2 + \dots \\ &\quad + x_m e_m \end{aligned}$$

assegnata ad ogni punto  $P$ , le componenti di  $\overrightarrow{OP}$  rispetto a  $B$ .

$\phi$  = COORDINATIZZAZIONE di  $A_m(\mathbb{R})$

Def. I PARAMETRI DINETTONI di una retta  $r = [P; V_1]$  sono le componenti rispetto a  $B$  di un qualsiasi vettore di  $V_1$ .

Le struttura di un piano  $\alpha = [P; V_2]$  sono le componenti rispetto a  $B$  di una qualsiasi coppia di vettori linearmente indipendenti di  $V_2$ .

←

## PROPRIETÀ

$$1) \overrightarrow{PQ} = 0 \Leftrightarrow P = Q$$

$$2) \overrightarrow{PQ} = -\overrightarrow{QP}$$

$$3) \forall r, w \in V_m(\mathbb{R}) \Rightarrow (P+r)+w = P+(r+w)$$

4) corrispondenze dianziante tra i punti ( $A$ ) e i vettori  $V_m(\mathbb{R})$

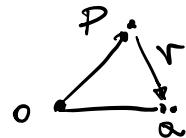
traslata

somma vettori

Fissato un riferimento affine di  $\text{An}(\mathbb{K})$   $[O; \vec{e}]$

$$P = (x_1, x_2, \dots, x_m) \quad \overrightarrow{OP} = x_1 e_1 + \dots + x_m e_m$$

$$Q = (y_1, y_2, \dots, y_m) \quad \overrightarrow{OQ} = y_1 e_1 + \dots + y_m e_m$$



$$\begin{aligned} \overrightarrow{OP} + r &= \overrightarrow{OQ} \Rightarrow r = \overrightarrow{OQ} - \overrightarrow{OP} = \\ &= (y_1 - x_1) e_1 + \dots + (y_m - x_m) e_m \end{aligned}$$

$r$  ha componenti  $(y_1 - x_1, y_2 - x_2, \dots, y_m - x_m) = [Q - P]$



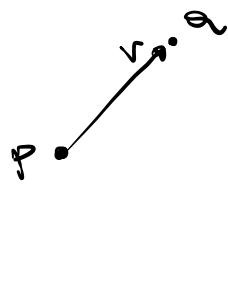
Se  $r = \alpha_1 e_1 + \alpha_2 e_2 + \dots + \alpha_m e_m$  e  $P = (x_1, x_2, \dots, x_m)$

le coordinate di  $P$  traslate  $r$  sono  $(P+r)$   
( $y_1, y_2, \dots, y_m$ ) dove

$$\left\{ \begin{array}{l} y_1 = x_1 + \alpha_1 \\ \vdots \\ y_m = x_m + \alpha_m \end{array} \right.$$

$\downarrow \qquad \downarrow$

$P \qquad r$



N.B.  $\text{An}(\mathbb{K})$  spazio affine di dimensione  $n$  è  
eletto su isomorfismi

$$(\underbrace{\mathbb{K}^n}_{A = \text{insieme di punti}}, \underbrace{\mathbb{K}^n}_{= \text{spazio vettoriale}}, f)$$

$A = \text{insieme di punti}$   
 $= \text{spazio vettoriale}$

$$f(P, Q) = Q - P$$

fissate una  $\vec{e}$  come  
base  $B$

Esempio

In  $A_2(\mathbb{R})$  dati  $P = (0, 3)$ ,  $\alpha = (1, -2)$  determinare  $\overrightarrow{P\alpha}$ .

$$\overrightarrow{P\alpha} = (1-0) \mathbf{e}_1 + (-2-3) \mathbf{e}_2 = \mathbf{e}_1 - 5\mathbf{e}_2$$

$\Rightarrow$  le componenti di  $\overrightarrow{P\alpha}$  rispetto a  $B_C = ((1, 0), (0, 1))$  sono  $(1, -5)$ .

Esercizio

In  $A_3(\mathbb{R})$  dati  $P = (1, 0, -1)$ ,  $\alpha = (2, 1, 3)$  determinare  $\overrightarrow{P\alpha}$  e  $\overrightarrow{Q\alpha}$ .

$$\overrightarrow{P\alpha} = (2-1)\mathbf{e}_1 + (1-0)\mathbf{e}_2 + (3-(-1))\mathbf{e}_3 = \mathbf{e}_1 + \mathbf{e}_2 + 4\mathbf{e}_3$$

$$\overrightarrow{Q\alpha} = -\overrightarrow{P\alpha} = -\mathbf{e}_1 - \mathbf{e}_2 - 4\mathbf{e}_3$$

Esercizio

In  $A_3(\mathbb{R})$  dato  $P = (0, 1, -3)$  e  $r = \frac{1}{2}\mathbf{e}_1 + \frac{2}{3}\mathbf{e}_2 + \frac{1}{2}\mathbf{e}_3$

determinare  $\alpha = P+r$   $\alpha = (x_\alpha, y_\alpha, z_\alpha)$

$$\left\{ \begin{array}{l} x_\alpha = 0+1=1 \\ y_\alpha = 1+\frac{2}{3}=3 \\ z_\alpha = -3+\frac{1}{2}=-2 \end{array} \right.$$

## Retta in $A_2(\mathbb{R})$

### EQ. PARAMETRICHE

$$\text{V: } \begin{cases} x = x_p + l \cdot t \\ y = y_p + m \cdot t \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}$$

$$P = (x_p, y_p) \quad pdr = [(l, m)] \quad (l, m) \neq (0, 0)$$

$$B = (e_1, e_2)$$

$$C = [P; V_1 = d(r)]$$

$$(x_p, y_p) \quad r = l \cdot e_1 + m \cdot e_2$$

$$d(r) = l \cdot t \cdot r \mid t \in \mathbb{R}$$

$$C = P + V_1 = \left\{ (x_p, y_p) + t \cdot (l, m) \mid t \in \mathbb{R} \right\}$$

$$= \left\{ (x_p + t \cdot l, y_p + t \cdot m) \mid t \in \mathbb{R} \right\}$$

### EQ. CARTESIANA

$$ax + by + c = 0 \quad (a, b) \neq (0, 0) \quad pdr = [(-b, a)]$$

### ESEMPIO

In  $A_2(\mathbb{R})$  scrivere l'equazione della retta  $C = [P; V_1]$   
dove  $P = (1, -3)$ ,  $V_1 = d(r)$  con  $r = 2e_1 + e_2$ .

La retta è l'insieme dei traslati di  $P$  per tutti i vettori di  $V_1$ .

Generico vettore di  $V_1$  è  $tr = 2t \cdot e_1 + t \cdot e_2, t \in \mathbb{R}$

$$C: \begin{cases} x = 1 + 2t \\ y = -3 + t \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}$$

$$pdr = [(2, 1)] = [(1, 1)] = [(-2, -1)]$$

### ESERCIZIO

Determinare un'eq. cartesiana delle rette  $\Sigma$  per  
 $P_0(1,1)$  e  $\alpha = (2,-1)$



$$\Sigma = [P; V_1] \quad \text{dove} \quad \vec{PQ} \in V_1$$

$$\vec{PQ} = e_1 - 2e_2$$

$$\begin{aligned} \text{componenti } \alpha - P_0 &= (2-1, -1-1) \\ &= (1, -2) \end{aligned}$$

$$pd\sigma = [(1, -2)]$$

DANNEGGI MGT

$$r: \begin{cases} x = 1 + t \\ y = 1 - 2t \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}$$

↓ CARTESIANA

$$r: \begin{cases} t = x-1 \\ y = 1 - 2(x-1) \end{cases}$$

Sono t de un'equazione

SOSTITUISCO IL VALEORE DI t

$$y = 1 - 2x + 2 \Rightarrow \boxed{2x + y - 3 = 0} \quad ex + by + c = 0$$

$$pd\sigma [(1, -2)] = [(b, -a)] = [(-b, a)]$$

$$\left\{ \begin{array}{l} ex + by + c = 0 \\ e \neq 0 \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} x = -\frac{b}{a}y + \frac{c}{a} \\ S = d\left(-\frac{b}{a}, 1\right) \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} x = -\frac{b}{a}y \\ S = P_0 + V \end{array} \right.$$

$S = P_0 + V \rightsquigarrow$  s. sistema lin. omogeneo  
 rel. particolare

ES: Date le rette  $2x-y=2$  determinare una rappresentazione parametrica

$$\text{Ponendo } x=t \rightarrow 2t-y=2 \rightarrow y=2t-2$$

$$\Rightarrow r: \begin{cases} x=t \\ y=2t-2 \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}$$

$\text{P} = (0, -2)$

p.d.r =  $[(1, 2)]$

$V = \alpha(r) \quad [r = e_1 + 2e_2]$

spazio di trasformazione

CONDIZIONE DI PARALLELISMO TRA SOTTOSPazi UNIVARI

Se i 2 sottospazi lineari  $T_1 = [P; V]$

$$T_2 = [\alpha; W]$$

s'dice  $\underbrace{T_1 // T_2}_{\text{se } \dim T_1 = \dim T_2} \Leftrightarrow T_1 \subseteq T_2 \circ T_2 \subseteq T_1$

$T_1$  parallelo  $T_2$

N.B. Se  $\dim T_1 = \dim T_2 \Rightarrow T_1 // T_2 \Leftrightarrow T_1 = T_2$

CONDIZIONE DI PARALLELISMO NON È TRANSITIVA IN GENERALE, LO È  
se i sottospazi in questione hanno le stesse dimensioni.

$$A = [P; V]$$

$$B = [\alpha; W]$$

$$C = [R; U]$$

$$A // B \circ B // C \Rightarrow A // C$$

se e solo se

$$\dim A = \dim B = \dim C$$

**Oss.** Sono A e B due sott. lineari con  $A \cap B$   
allora può succedere che  $A \subseteq B$  o  $B \subseteq A$  o  $A \cap B = \emptyset$ .

**Ese.** Determinare esp. contenere delle rette per

$$H = (0, -3) \text{ parallele le e s: } \begin{cases} x = 17 + t \\ y = -6 + 2t \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}$$

Due rette // e s

possiede lo stesso spazio di  
traslazione  $\Rightarrow$  stessi p.d.

$$p.ds = [(1, 2)]$$

$$P = (17, -6)$$

$$p.ds = [(1, 2)] \rightarrow r: \begin{cases} x = 0 + t \\ y = -3 + 2t \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}$$

CMT:

$$\begin{cases} t = x \\ y = -3 + 2x \end{cases} \quad \text{pr: } 2x - y - 3 = 0$$

**MUTUA POSIZIONE DI 2 RETTE**

$$r: ax + by + c = 0 \quad (a, b) \neq (0, 0) \quad Ax = B$$

$$s: a'x + b'y + c' = 0 \quad (a', b') \neq (0, 0)$$

$$r \cap s: \begin{cases} ax + by + c = 0 \\ a'x + b'y + c' = 0 \end{cases}$$

$$AIB = \begin{pmatrix} \underbrace{a}_{\sim} & \underbrace{b'}_{\sim} & -c \\ \underbrace{a'}_{\sim} & \underbrace{b'}_{\sim} & -c' \end{pmatrix}$$

## NUMERO SOLUZIONI DEL SISTEMA

- Se  $p(A)=2 \Rightarrow p(A|B)=2 \Rightarrow$  sist. compatibile  $\exists!$   
soluzione  $\Rightarrow r \cap s = \{p\}$  punto di intersezione
- Se  $p(A)=p(A|B)=1 \Rightarrow \infty^{2-1} = \infty^1$  soluzioni  $\Rightarrow r=s$   
rette coincidenti  $\Rightarrow r \parallel s$
- Se  $p(A)=1$  e  $p(A|B)=2 \Rightarrow$  sist. incompatibile  $\Rightarrow$   
 $r \cap s = \emptyset \Rightarrow r \parallel s$  ma  $r \neq s$  (rette parallele e distinte)

## PARALLELISMO

$$ru(A)=1 \Leftrightarrow ru \begin{pmatrix} e & b \\ e' & b' \end{pmatrix} = 1 \Leftrightarrow (e, b) \text{ è proporzionale a } (e', b') \Leftrightarrow (-b, e) \text{ è prop. e } (-b', e')$$

$$\Leftrightarrow [(-b, e)] = [(-b', e')] \Leftrightarrow \boxed{pd\, r = pd\, s}$$

## ESERCIZI RIVISTA POSIZIONE

1)  $r: 2x+y-7=0$ ,  $s: -4x-2y-5=0$

$$pd\, r = [(-1, 2)] \quad pd\, s = [(2, -4)]$$

$$ru \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} = 1 \Rightarrow r \parallel s \quad \text{coincidenti o distinte?}$$

$$ru \begin{pmatrix} -1 & 2 & 7 \\ -4 & -2 & 5 \end{pmatrix} = 2$$

$\Downarrow$

$r \parallel s$  DISTINTE

$$2) \quad r: x - 3y - 2 = 0$$

$$s: -2x + 6y + 1 = 0$$

$$\text{rdr} = [(3, 1)]$$

$$\text{lds} = [(-6, -2)]$$

$$ru \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ -2 & 6 \end{pmatrix} = 1$$

$$ru \begin{pmatrix} 1 & -3 & 2 \\ -2 & 6 & -1 \end{pmatrix} = 1$$

$r \parallel s \text{ e } r = s$	$s = -2r$
----------------------------------	-----------

$$3) \quad r: x + 3y = 1$$

$$s: -x + y = 3$$

$$A|B = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -1 \\ -1 & 1 & -3 \end{pmatrix}$$

$$ru \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = 2 = ru(A|B)$$

$$\begin{cases} x + 3(3+x) = 1 \\ y = 3+x \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 4x = -8 \\ y = 3+x \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = -2 \\ y = 1 \end{cases}$$

$$rs = \wp P \wp, \quad P = (-2, 1)$$

$$4) \quad r: x - y = 1$$

$$s: (k-1)x + ky = 1 \quad u \in \mathbb{R}$$

$$A|B = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ k-1 & k & 1 \end{pmatrix}$$

$$ru \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ k-1 & k \end{pmatrix} = \begin{cases} 2 & k \neq \frac{1}{2} \\ 1 & k = \frac{1}{2} \end{cases}$$

$$ru(A|B) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 1 \end{pmatrix}$$

$$k + k - 1 = 0 \quad k = \frac{1}{2} \quad r \parallel s \text{ distinct} \quad = 2$$

$$k \neq \frac{1}{2} \quad r \cap s = \wp P \wp \text{ incident}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} y = x - 1 \\ (n-1)x + n(x-1) = 1 \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} y = x - 1 \\ (2n-1)x = n+1 \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} y = \frac{x+1}{2n-1} - 1 = \frac{2-n}{2n-1} \\ x = \frac{n+1}{2n-1} \end{array} \right.$$

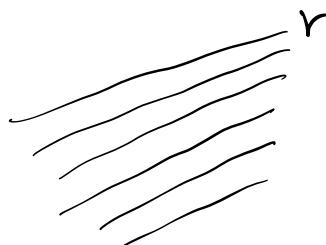
### FASCIO DI RETTE

Def. Si dice **FASCIO IMPROPPIO** di rette l'insieme delle rette parallele ed esse date

$$r: ax+by+c=0$$

$$F: ax+by+n=0 \quad n \in \mathbb{R}$$

$\nwarrow$  FASCIO IMPROPPIO (cioè rette)



Def. Detto un punto  $P_0$  si dice **FASCIO PROPRIO** di centro  $P_0$ , l'insieme delle rette passanti per  $P_0$ .

Se  $r: ax+by+c=0$  e  $s: a'x+b'y+c'=0$  sono due rette che passano per  $P_0$  allora

$$f: \alpha(ax+by+c) + \beta(a'x+b'y+c') = 0$$

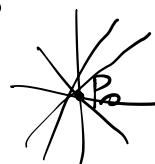
$$\text{con } (\alpha, \beta) \in \mathbb{R} \setminus \{(0, 0)\}.$$

cioè rette.

$$P_0 = (x_0, y_0)$$

$$\left\| \begin{array}{l} \text{retta } x-x_0=0 \\ \text{retta } y-y_0=0 \end{array} \right.$$

$$F: \alpha(x-x_0) + \beta(y-y_0) = 0$$



Esercizio

Scrivere l'equazione del fascio proprio di rette centro  $P_0(2, -3)$

Prendo 2 rette passanti per  $P$ :  $x=2$  e  $y=-3$



$$F: \alpha(x-2) + \beta(y+3) = 0$$

Esercizio Scrivere l'equazione del fascio di rette parallele

$$\text{e } R: 4x+5y+7=0 \quad \Downarrow$$

$$F: 4x+5y+k=0 \quad k \in \mathbb{R}$$

### ALLINEAMENTO DI 3 PUNTI

Def:  $P_1 = (x_1, y_1)$ ,  $P_2 = (x_2, y_2)$  e  $P_3 = (x_3, y_3)$  del piano affine.

$P_1, P_2, P_3$  sono allineati  $\Leftrightarrow \det \begin{pmatrix} x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \\ x_3 & y_3 & 1 \end{pmatrix} = 0$   
( $\exists$  retta che passa per i 3 punti)

Se fissi 2 punti  $P_1 = (x_1, y_1)$  e  $P_2 = (x_2, y_2)$ , i punti  $P = (x, y)$  (generici) tali che

$$\det \begin{pmatrix} x & y & 1 \\ x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \end{pmatrix} = 0$$

sono tutti i punti allineati con  $P_1$  e  $P_2 \Rightarrow$  trovò eq. contenente delle rette per 2 punti.

**ESEMPIO**

1) I punti  $P_1 = (1, 0)$ ,  $P_2 = (2, 1)$  e  $P_3 = (5, 1)$  sono allineati?

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 5 & 1 & 1 \end{pmatrix} = 1 + 2 - 5 - 1 = -3 \neq 0$$

NON SONO ALLINEATI

2)

Scrivere eq. cartesiane delle rette per  $P = (2, -3)$  e  $Q = (1, -1)$

per  $R =$

$$\overrightarrow{PQ} = Q - P = (-1, 2)$$

$$PQ = \begin{bmatrix} -1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$C = -y - 2x = 4 - 2 = -1$$

$$\det \begin{pmatrix} x & y & 1 \\ 2 & -3 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} = -3x + y - 2 + 3 + x - 2y = -2x - y + 1 = 0$$

$$\underline{\underline{2x + y - 1 = 0}}$$

$$\begin{cases} x = 1 - t \\ y = -1 + 2t \end{cases} \text{ per } t \in \mathbb{R}$$

$\Theta$

3) Quando  $P = (1, n)$ ,  $Q = (-n, n)$  e  $R = (0, 3)$  sono allineati?

$$\det \begin{pmatrix} 1 & n & 1 \\ -n & n & 1 \\ 0 & 3 & 1 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 1 & n-3 & 0 \\ -n & n-3 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \det \begin{pmatrix} 1 & n-3 \\ -n & n-3 \end{pmatrix} = (n-3) + n(n-3) = (n-3)(1+n) = 0$$

$$n = -1, 3$$

## PUNTO MEDIO SEGMENTO

Defini due punti  $A = (x_A, y_A)$  e  $B = (x_B, y_B)$

$$M = \left( \frac{x_A + x_B}{2}, \frac{y_A + y_B}{2} \right)$$

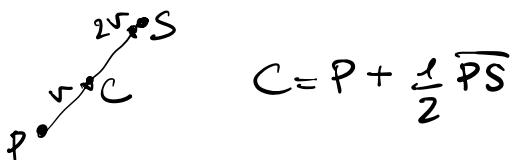
$$\overline{AB} = (x_B - x_A, y_B - y_A)$$



$$M = A + \frac{\overline{AB}}{2} = \left( x_A, y_A \right) + \left( \frac{x_B - x_A}{2}, \frac{y_B - y_A}{2} \right) \\ = \left( \frac{x_A + x_B}{2}, \frac{y_A + y_B}{2} \right)$$

$$M = A + \frac{\overline{AB}}{2}$$

**Def.** Il punto  $S$  si dice **simmetrico** del punto  $P$  rispetto al punto  $C$  se  $C$  è il punto medio del segmento  $\overline{PS}$ .



$$C = P + \frac{1}{2} \overline{PS}$$

$$C = (x_C, y_C) \quad x_C = \frac{x_P + x_S}{2}, \quad y_C = \frac{y_P + y_S}{2}$$

$$x_S = 2x_C - x_P, \quad y_S = 2y_C - y_P$$

## SIMMETRIA CENTRALE

$C$  = centro delle simmetrie

**ESEMPIO** Si è  $F$  fascio proprio determinato dalle rette  $r: 2x - y - 14 = 0$ . Date le rette  $s: x - y = 0$  e  $t: 3x - 2y + 1 = 0$ . Siano  $S = s \cap p$  e  $T = t \cap p$  dove  $p$  retta generica di  $F$ . Determinare eq. cartesiana del luogo dei punti descritti dal punto medio del segmento  $ST$  al variazione di  $P$  in  $F$ .

$$F: \underbrace{2x-y+k=0}_{P} \quad (\text{fascio: } \text{al proprio})$$

$$S = S \cap P : \begin{cases} x-y=0 \\ 2x-y+k=0 \end{cases}$$

$$S : \begin{cases} x=y \Rightarrow x=-k \\ y+k=0 \Rightarrow y=-k \end{cases}$$

$$S = (-k, -k)$$

$$T = t \cap P : \begin{cases} 3x-2y+1=0 \\ 2x-y+k=0 \end{cases}$$

$$T : \begin{cases} x-y+1-k=0 \Rightarrow x \sim y+k-1 \\ 2y+2k-2-y+k=0 \end{cases}$$

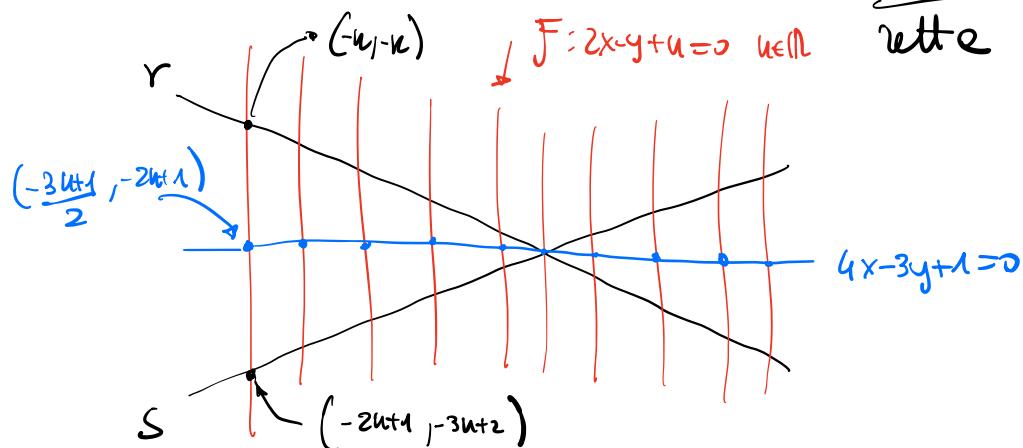
$$T = (-2k+1, -3k+2)$$

$$M = \left( \frac{-k+(-2k+1)}{2}, \frac{-k+(-3k+2)}{2} \right) = \left( \frac{-3k+1}{2}, -2k+1 \right) \quad k \in \mathbb{R}$$

Quindi è l'insieme dei punti descritti da  $M$  al variare di  $k \in \mathbb{R}$ .

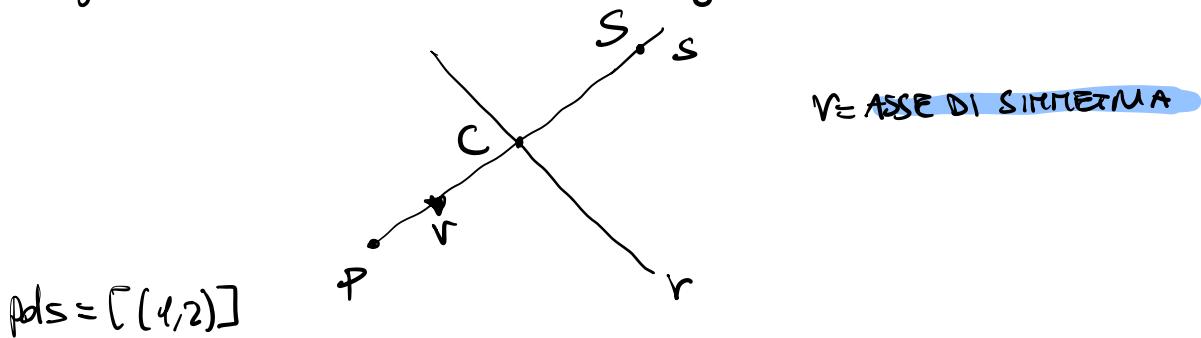
$$\begin{cases} x = \frac{-3k+1}{2} \\ y = -2k+1 \end{cases} \quad k \in \mathbb{R} \Rightarrow \begin{cases} 2x = -3\left(\frac{x-y}{2}\right) + 1 \\ k = \frac{1-y}{2} \end{cases}$$

$$2x = -\frac{3}{2} + \frac{3}{2}y + 1 \Rightarrow 4x = -3 + 3y + 2 \Rightarrow \boxed{4x-3y+1=0}$$



### SIMMETRIA ASSIALE

In  $A_2(\mathbb{R})$  determinare il simmetrico di  $P = (0,1)$  rispetto alle rette  $r: x-y=0$  nelle direzioni  $\Gamma(1,2)$



$$\text{dir } s = \Gamma(1,2)$$

$$s: \begin{cases} x = 0 + t \\ y = 1 + 2t \end{cases} \quad t \in \mathbb{R} \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} t = x \\ y = 1 + 2x \end{cases} \xrightarrow{\text{eq. cart.}} 2x - y + 1 = 0$$

$$C = r \cap s \quad \begin{matrix} r: \\ s: \end{matrix} \begin{cases} x - y = 0 \\ 2x - y + 1 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = y \\ 2x - x + 1 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = -1 \\ x = -1 \end{cases}$$

$C = (-1, -1)$        $S$  è il simmetrico di  $P$  rispetto a  $C$

$$\begin{cases} x_C = \frac{x_P + x_S}{2} \Rightarrow -1 = \frac{0 + x_S}{2} \Rightarrow x_S = -2 \\ y_C = \frac{y_P + y_S}{2} \Rightarrow -1 = \frac{1 + y_S}{2} \Rightarrow y_S = -3 \end{cases}$$

$$S = (-2, -3)$$